

524522

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum
19. Februar 2004 (19.02.2004)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 2004/015179 A1

(51) Internationale Patentklassifikation⁷: D01H 13/16, 1/16

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): GNEUPEL, Markus
[CH/CH]; Hofackerstrasse 5, CH-8422 Pfungen (CH).

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/CH2003/000543

(22) Internationales Anmeldedatum:
12. August 2003 (12.08.2003)

(81) Bestimmungsstaaten (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(25) Einreichungssprache: Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache: Deutsch

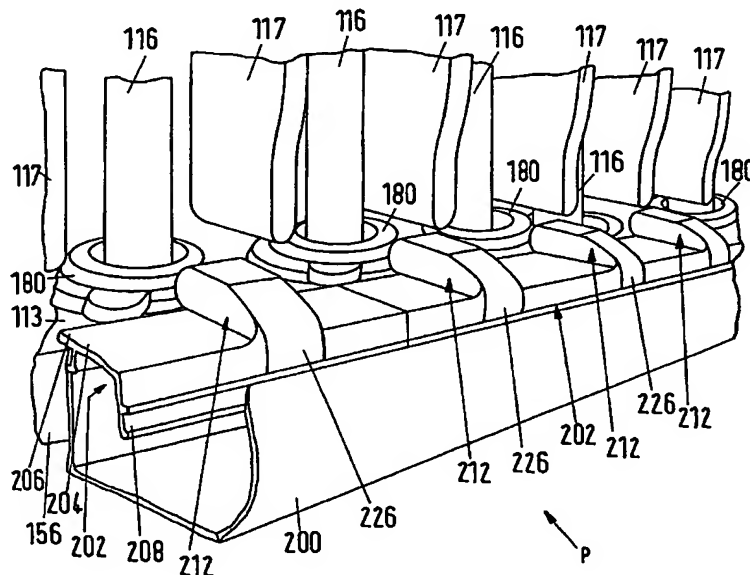
(30) Angaben zur Priorität:
1390/02 13. August 2002 (13.08.2002) CH

(84) Bestimmungsstaaten (regional): ARIPO-Patent (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches Patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches Patent (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: SENSOR SYSTEM FOR A RING SPINNING MACHINE

(54) Bezeichnung: SENSORIK FÜR RINGSPINNMASCHINE



(57) Abstract: A ring frame (113) in a ring spinning machine is provided with an optical sensor for scanning the state of a spinning point. The sensor comprises a light beam transmitter (236) and a light beam receiver (238) which is used to receive light which is emitted by the transmitter (26) and reflected by a part at the spinning point, especially by a peripheral rotor on a spinning ring. The sensor is characterized in that the transmitter (236) and the receiver (238) are borne by a common carrier (202). The carrier can be provided with a plurality of housings (212). Each housing (212) accommodates a sensor (transmitter/receiver pair). The housing is provided with a respective translucent part (240, 242), which can be embodied in the form of a lens, for the transmitter (236) and receiver (238).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 2004/015179 A1



PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI-Patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

— mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(57) Zusammenfassung: Ein Ringrahmen (113) in einer Ringspinnmaschine ist mit einem optischen Sensor zum Abtasten des Zustandes einer Spinnstelle versehen. Der Sensor umfasst einen Lichtstrahlsender (236) und einen Lichtstrahlempfänger (238) zum Aufnehmen von Licht, das vom Sender (26) ausgestrahlt und von einem Teil in der Spinnstelle, insbesondere von einem auf einem Spinnring umlaufenden Läufer, reflektiert wurde. Der Sensor ist dadurch gekennzeichnet, dass der Sender (236) und der Empfänger (238) von einem gemeinsamen Träger (202) getragen sind. Der Träger (20) kann mit einer Mehrzahl von Gehäusen (212) versehen werden, wobei jedes Gehäuse (212) ein Sensor (Sender/Empfänger-Paar) aufnimmt. Das Gehäuse (212) ist für den Sender (236) und den Empfänger (238) mit je einer lichtdurchlässigen Partie (240, 242) versehen, die als eine Optik gebildet werden kann.

Sensorik für Ringspinnmaschine

Die Erfindung betrifft eine Sensorik, insbesondere für eine Ringspinnmaschine mit einem Ringrahmen. Die Erfindung befasst sich insbesondere mit der Gestaltung von Komponenten, welche die Realisierung der sogenannten Einzelspindelsensorik ermöglichen sollen.

Stand der Technik.

Ein Überblick über die grundsätzlich bekannten Lösungen für die Sensorik in der Ringspinnmaschine ist aus dem Fachartikel „Sensoren für Fadenwächter“ in Textiltechnik 34 (1984) 3 (Seite 131) entnehmbar.

Optische Sensoren sind aus EP-A-480 898 sowie DE-A-2334389 bekannt.

EP-A-480898 zeigt in einer Prinzipskizze (Fig. 1) eine Sensorausführung, die vom Läufer reflektiertes Licht detektieren soll, sowie zwei Sensorausführungen (Fig. 2 bzw. 3), die mittels Unterbrechung eines Lichtstrahls durch ein sich bewegendes Element (z.B. Läufer oder Faden) in einer Spinnstelle arbeiten. Für die Ausführungen, die anhand der Unterbrechung eines Lichtstrahls arbeiten, sind nicht nur Prinzipskizzen sondern auch Konstruktionseinzelheiten gezeigt und beschrieben worden. Für die Anordnung nach der Fig. 1 ist aber in der EP-A-480898 nur die Prinzipskizze gegeben.

Gemäss der Beschreibung der Fig. 1, EP-A-480 898, sind die Sender- und Empfängerköpfe der Figur 1 individuell am Ringrahmen anzubringen. In einer Ringspinnmaschine mit (heute) mehr als 1000 Spinnstellen ist ein derartiges Vorgehen wirtschaftlich ausgeschlossen.

In den Figuren 4 bis 6 der EP-A-480 898 ist eine Montageeinheit für die Ausführung gemäss der Figur 2 in der gleichen Schrift gezeigt. Diese Einheit umfasst ein U-förmiges Hohlprofil, welches die einzelnen Sensorköpfe elastisch greifen soll. Die Köpfe

2

können dem Profil entlang verschoben werden, um das Einstellen des jeweiligen Abstandes vom Spinnring zu ermöglichen, d.h. das offene Profil ist nicht abgedeckt und wird im Betrieb Faserflug und Schmutz sammeln. Ein Vergleich mit der entsprechenden Prinzipskizze (Fig. 2 in EP-A-480 898) macht aber sofort klar, dass die Konstruktion nach den Figuren 4 bis 6 keine praxistaugliche Lösung zur Realisierung dieses Prinzips darstellt - gemäss dem Prinzip soll ein Lichtstrahl am Spinnring vorbeistreichen, was wegen der Dimensionen der Elemente in den Figuren 4 bis 6 unmöglich erscheint. Es ist auf jeden Fall nicht klar, wie das Hohlprofil nach der Figur 4 am Ringrahmen anzubringen wäre, wenn gleichzeitig die Betriebsbedingungen gemäss der Figur 2 erfüllt werden müssten. Es ist daher einleuchtend, dass die Anmelderin im Zusammenhang mit EP-A-480898 keine der beiden Ausführungen gemäss den Figuren 1 und 2, sondern nur die völlig verschiedene Variante gemäss der Figur 3, in der Praxis realisiert hat.

Die EP-A-480898 erwähnt auch die DE-A-2334389 als vorangehende Veröffentlichung eines optischen Sensors, welcher in der Form einer Lichtschranke oder eines Reflexionskopfes vorgesehen werden kann. Die DE-A-2334389 befasst sich aber nicht in erster Linie mit der Sensorik, sondern vielmehr mit einer Drehzahlregelung für eine Ringspinnmaschine. Ein optischer Sensor ist nur als eine Variante unter anderen erwähnt und es wird schon aus der schematischen Darstellung (Fig. 3) eines derartigen Sensors klar, dass kaum ernsthaft an der Realisierung gedacht wurde.

Es ist die Aufgabe dieser Erfindung, Komponenten vorzuschlagen, welche die Verwendung eines sogenannten Reflexionskopfes in der Einzelspindelsensorik einer Ringspinnmaschine ermöglichen.

Die Aufgabe ist durch die Merkmale des Anspruches 1 gelöst.

Die beanspruchte Lösung bietet den Vorteil, dass die (gegenseitig) geometrischen Verhältnisse der Sender- und Empfängerelemente einer Spinnstelle vorbestimmt und die Endmontage dadurch erleichtert werden können.

Die vorliegende Erfindung kann in Kombination mit der Erfindung gemäss EP-A-1052314 und/oder EP-A-1074645 verwendet werden. Gewisse Einzelheiten der Ausführungsbeispiele in diesen Anmeldungen müssen aber zu diesem Zweck angepasst werden.

Im folgenden werden Ausführungen der Erfindung anhand der Figuren im einzelnen beschrieben. Es zeigen:

- Fig. 1 einen Querschnitt durch einen Ringrahmen mit den umgebenden Teilen einer Ringspinnmaschine gemäss DE-A-195 42 802,
- Fig. 2 eine Kopie der Figur 11 aus der EP-A-1074645,
- Fig. 3 schematisch eine perspektivische Darstellung einer Lösung gemäss der vorliegenden Erfindung, wobei Teile weggebrochen wurden, um die darunter liegenden Teile darstellen zu können;
- Fig. 3a eine Modifikation der Anordnung nach Figur 3;
- Fig. 4 ein Detail (ein Gehäuse) aus der Figur 3 betrachtet in Richtung des Pfeils P (Fig. 3), wobei ein Teil vom Gehäuse weggelassen worden ist, um den Hohlraum innerhalb des Gehäuses zu zeigen;
- Fig. 5 das Gehäuse der Figur 4 von unten betrachtet;
- Fig. 6 das Gehäuse der Figur 4 bzw. 5 von der Seite betrachtet;
- Fig. 7 im Querschnitt ein Detail aus der Figur 4 in der Ebene VII-VII;
- Fig. 8 schematisch eine Elektronikplatine in Seitenansicht;

Fig. 9 schematisch die Geometrie des optischen Systems;

Fig. 10 verschiedene Varianten (Fig. 10A bis 10D) einer Linsenoptik für ein Gehäuse nach den Figuren 4 bis 7.

Es wird vorerst kurz auf die Konstruktion des Ringrahmens einer Ringspinnmaschine und die Lösung gemäss EP-A-1074645 eingegangen, wonach eine Ausführung eines Trägers nach der Erfindung erklärt wird.

Der Ringrahmen 110 in Fig. 1 weist ein horizontales Auflageteil 113 für einen Spinnring 112 auf, weiterhin zur Innenseite der Spinnmaschine hin ein Stützteil 111, an welchem eine Schiene 120 befestigt ist, die einen Halter 122 und einen Ring 124 zum Einengen des Fadenballons trägt. Es versteht sich, dass jeder Spindel 116 mit ihrem Kops 118 in einer Bohrung 125 des Ringrahmens 110 je ein Spinnring 112, ein Halter 122, sowie ein weiterer Ring 124 zugeordnet ist. Ein Spinnring 112 wird durch eine Halterung 114 am Ringrahmen 110 festgehalten. Zur Lenkung von Luftströmungen sind im Stützteil 111 Durchbrüche 126 vorhanden und Streifen 128 vorgesehen, welche unterhalb des Auflageteils 113 vom Stützteil 111 ausgehen. Die Durchbrüche 126 ermöglichen die Ableitung der gemäss Pfeile 140a, 140b entlang der Kopse strömenden Luft. Der Ringrahmen nach der Figur 1 ist bloss als Beispiel gezeigt - die eigentliche Konstruktion spielt für diese Erfindung keine wesentliche Rolle.

Der Ringrahmen 150 in Fig. 2 trägt einen Spinnring 180, mit einem Läufer 190, und Ringhalter 184. Der in Fig. 2 dargestellte Spinnring 180 ist als sogenannter „Schrägflanschring“ (z.B. nach EP-B-528 056) gebildet. Die Erfindung kann aber auch mit anderen Ringtypen (z.B. mit dem konventionellen Ringquerschnitt nach der Figur 1) verwendet werden. An der Vorderseite 156 des Ringrahmens ist ein Sockelteil 330 durch geeignete Mittel (nicht gezeigt) befestigt. Der Sockelteil umfasst zwei vom Ringrahmen hervorstehende Wände 334, 336, wobei jede Wand mit einem Innenwulst 338 am vom Ringrahmen entfernten Ende versehen ist. Die Wülste 338 bilden eine Schnappverbindung mit Verbindungselementen 340, 342 einer Halterung 344 für einen

magnetischen Läufersensor 346. Die Halterung 344 kann aus Kunststoff gebildet werden. Sie umfasst auch eine Einfassung 352 für eine Signallampe 348.

Die Verbindungselemente 340, 342 dienen auch als Befestigungselemente für eine Signalauswertungseinheit SA, die mittels Leiter 354, 356 mit der Anzeige 348 und mit dem Sensor 346 verbunden ist. Die Halterung 344 dient deshalb auch als eine Teilabdeckung für den Kanal innerhalb des Sockels 330.

Gemäss EP-A-1074645 ist der Sensor 346 bevorzugt als magnetischer Sensor ausgeführt. Diese Ausführung hat sich technisch bewährt. Es hat sich aber herausgestellt, dass diese Wahl des Sensorelementes einen massgebenden Einfluss auf die Gesamtkosten ausübt und dass es sehr schwierig ist, das Endprodukt (1000+ Sensoren mit Auswertungselektronik, Verkabelung und Bedienerführung) zu einem Preis anzubieten, der für den Käufer der Ringspinnmaschine attraktiv ist. Optische Sensoren können billiger gekauft werden. Wie aber schon in der Einleitung gezeigt wurde, gibt es bisher keine der Anmelderin bekannte Ausführung mit Reflexionsköpfen als Läufersensoren.

In der Figur 3 sind Teile von vier benachbarten Spindeln 116 einer Ringspinnmaschine und ein kleiner Teil der Auflagefläche 113 des Ringrahmens dieser Maschine ersichtlich. Die Teile 117 sind die sogenannten "Separatoren", welche die Umgebung einer Spindel 116 (einer "Spinnstelle") von den Umgebungen der benachbarten Spindeln 116 ("Spinnstellen") soweit möglich abschirmen. Teile der Spinnringe 180 für fünf Spinnstellen sind auch in dieser Figur ersichtlich.

An der Vorderseite 156 (nur links sichtbar) des Ringrahmens ist ein U-förmiges Profil 200 befestigt, das wie der Sockelteil 330 (Fig. 2) einen Teil eines Kanals bildet. In der Darstellung nach der Figur 3 ist das Profil 200 am linken Ende weggebrochen, um den darunter liegenden Ringrahmen zu zeigen. Die Art der Befestigung ist nicht besonders wichtig, weil das noch zu beschreibende System gegenüber kleineren Toleranzfehlern unempfindlich ist. Das Anbringen des Profils sollte aber derart ausgeführt werden, dass

der obere (freie) Rand des Profils 200 in einer Ebene mit der Auflagefläche 113 liegt. Das Profil 200 ist nach oben offen, der Kanal wird daher durch Abdeckelemente ("Sensorträger") 202 gemäss der vorliegenden Erfindung geschlossen, wobei in der Figur 3 zwei Abdeckelemente teilweise abgebildet sind.

Jedes Abdeckelement 202 umfasst eine Abdeckplatte 204, wovon eine Randleiste 206 auf der Auflagefläche 113 aufliegt, und zwei elastische Befestigungsleisten 208, 210 die nach unten in den Kanal hineinragen und mit den Seitenwänden des Profils 200 eine Schnappverbindung bilden. Die Befestigungsleiste 208 bildet die untere Partie einer Wand, welche einen Anschlag 207 aufweist, und die Leiste 210 bildet die untere Partie einer Wand 211, welche einen Anschlag 209 aufweist. Die Anschläge 207, 209 treten in Berührung mit den freien Kanten des Profils 200 und definieren somit die Winkelstellung der Abdeckplatte 204 gegenüber der Auflagefläche 113.

Jede Abdeckplatte 204 trägt vier Gehäuse 212, wobei in der Figur 3 nur ein Gehäuse 212 des linken Abdeckelements 202 und drei Gehäuse 212 des rechten Abdeckelements 202 sichtbar sind. Die Winkelstellungen der Gehäuse gegenüber der Auflagefläche 113, bzw. gegenüber den auf der Auflagefläche montierten Spinnringen, sind durch die Winkelstellung der jeweiligen Abdeckplatte 204 gegeben. Die Gehäuse 212 sind nachfolgend anhand der Figuren 4 bis 7 näher beschrieben, wobei sie alle identisch sind, so dass die Beschreibung des einen Gehäuses für alle anderen gilt.

Jedes Gehäuse 212 umfasst zwei Seitenwände 214 bzw. 216 (Fig. 4) und ein Dachteil 218. Innerhalb des Kanals 200 ist das Gehäuse ohne Boden ausgeführt, d.h. es ist zum Hohlraum des Kanals hin gänzlich offen. Die Seitenwände 214, 216 ragen aber über die Randleiste 206 hinaus und werden in diesem hinausragenden Bereich (im "Vorderteil" des Gehäuses) durch einen Boden 220 (Fig. 5) verbunden, so dass das Gehäuse 212 nach aussen abgeschlossen ist. Die "Stirnseite" 224, d.h. die Gehäusewand, welche einem diesem Gehäuse zugeordneten Spinnring 180 gegenübersteht, ist speziell nach der Lehre gewisser Unteransprüche gebildet und wird

nachfolgend näher erläutert. Vorerst wird aber die Beschreibung der allgemeinen Konstruktion des Gehäuses abgeschlossen.

Die "Rückseite" des Gehäuses 212, d.h. die Gehäusewand, welche der Bedienungsgasse zwischen zwei benachbarten Maschinen gegenübersteht, ist durch einen gebogenen Wandteil 226 gebildet, der in der Figur 4 entfernt worden ist, um dem Einblick in den Hohlraum des Gehäuses zu ermöglichen. Innerhalb des Kanals ist die Wand 211 mit einer Aufhängung 228 und zwei Anschlägen 230 versehen. Anhand dieser Elemente kann eine Elektronikplatine 232 gemäss der Figur 8 in einer vorbestimmten Position gegenüber der Stirnseite 224 des Gehäuses montiert werden.

Die Elektronikplatine 232 ist im Grundkonzept der Platine ähnlich, die im Zusammenhang mit der EP 1074645 (Fig. 12 bzw. 13) beschrieben wurde, d.h. sie umfasst einen Träger mit einem Computer und Leitungswege zwischen dem Computer und weiteren elektrischen Elementen der Elektronik. Da diese Elemente bzw. die Leitungen selber für diese Erfindung nicht wesentlich sind, sind sie nicht gezeigt worden. Diese Platine 232 ist aber mit einer Öffnung 234 versehen, welche die Aufhängung 228 aufnehmen kann, wenn die Platine 232 "nach vorn" (in Richtung der Stirnseite 224) gedrückt wird. Die Platine 232 soll soweit nach vorn gedrückt werden, dass sie gegen die Anschläge 230 stösst. Die Öffnung 234 und die Aufhängung 228 sind derart konstruiert, dass dazwischen eine gewisse Klemmkraft entsteht, wenn die Platine 232 in Berührung mit den Anschlägen 230 steht. Damit ist die Position der Platine innerhalb des Gehäuses 212 gegeben. Es sollte betont werden, dass diese Befestigung für die Platine keineswegs für die Erfindung wesentlich ist. Vorzugsweise ist die Befestigung fest genug, um die Positionierung der Platine auch gegen Erschütterungen (Vibrationen) zu gewährleisten aber trotzdem das Ablösen der Platine vom Gehäuse zwecks Auswechseln zu ermöglichen. Die Befestigung der Platine könnte z.B. dadurch gewährleistet werden, dass die einfachen Anschläge 230 in elastische Elemente umgewandelt werden, die mit den Randpartien der Platine zusammen die Schnappverbindung bilden.

Die Platine 232 unterscheidet sich von den Platinen der EP-A-107645 darin, dass sie mit einem Lichtsenderelement 236 (Fig. 7), einem Lichtempfängerelement 238 (Fig. 7 und Fig. 8) und einer lichtemittierenden Diode LED als Signalgeber für die Bedienungsführung bestückt ist. Wie man der Figur 7 entnehmen kann, wird das Senderelement 236 in einer dafür vorgesehenen "Tasche" 240 im Vorderteil des Gehäuses aufgenommen, wenn die Platine 232 in Berührung mit den Anschlägen 230 steht, während das Empfängerelement 238 in einer benachbarten "Tasche" 242 aufgenommen wird. Die Taschen 240, 242 sind auch in der Figur 4 sichtbar. Die Diode LED hingegen ist auf der anderen Seite der Platine angebracht und steht dem Wandteil 226 gegenüber.

Es werden verschiedene Lichtsender-/Empfängerelemente am Markt angeboten und sie werden normalerweise mit je einer eigenen Optik zur Bündelung der ausgestrahlten bzw. einfallenden Lichtstrahlungen versehen. Es ist möglich, dass ein Sender-/Empfängerelementenpaar gefunden werden kann, welches ausser Lichtdurchlässigkeit keine speziellen Anforderungen an die Stirnseite 224 stellt. Diese glückliche Konstellation ist aber unwahrscheinlich, wie eine Betrachtung der breiteren Problematik im Zusammenhang mit der vorgesehenen Anwendung in der Ringspinnmaschine zeigen wird. Diese breitere Problematik ist hier nur stichwortartig wiedergegeben:

- Spinnringdurchmesser variabel
- Ringmaterial bzw. -oberflächenbeschaffenheit variabel
- Läufermaterial bzw. -oberflächenbeschaffenheit variabel
- Läuferform bzw. Stellung (Geometrie) gegenüber dem Ring variabel
- Läufergeschwindigkeit variabel
- Minimalabstand zwischen dem Spinnring und dem Gehäuse wichtig (Bedienung der Spinnstelle bzw. - unter Umständen - Störung der Läuferbewegung, falls der Abstand zu klein ist)
- Lichtverhältnisse variabel (Tageslicht/Beleuchtung, Beschattung der Spinnstelle)
- Alterung der Komponenten
- Verschmutzung (Ablagerungen, Verflugung ...)

Es stellte auch keine wirtschaftliche Lösung dar, das System individuell auf jede einzelne Anwendungsmöglichkeit anzupassen, insbesondere nicht, weil die Anpassungsarbeiten meistens von den Endbenutzern durchgeführt werden müssten, was dem Anbieter einen Marktnachteil eintragen würde.

Es ist deshalb nicht erfindungswesentlich, aber sehr vorteilhaft, in der Stirnseite selbst eine Optik vorzusehen, welche die Flexibilität der Lösung gegenüber unkontrollierbare Änderungen in der Umgebung begünstigt. Die Gestaltung der Stirnseite soll daher als nächster Punkt erläutert werden.

Sowohl für den Sender 236 wie auch für den Empfänger 238 ist ein eigenes (d. h. ein jeweiliges, diesem Element zugeordnetes) "Fenster" 240, 242 (Fig. 4 und Fig. 7) in der Stirnseite 224 vorgesehen. Diese Fenster 240, 242 sind zumindest selektiv "lichtdurchlässig", d. h. sie lassen die Strahlung durch, die vom Sender ausgestrahlt und vom Empfänger wieder aufgefangen werden sollte.

Gemäss gewisser Definitionen (siehe Dubbel) befasst sich die Lichtmesstechnik mit – „sichtbarer Strahlung im Wellenlängenbereich $\lambda = 380 \text{ nm}$ (blau) bis 780 nm (rot)“. Der Begriff „Licht“ ist aber in dieser Beschreibung nicht auf die sichtbaren elektromagnetischen Schwingungen eingeschränkt. Der Begriff umfasst hier auch die niederenergetischen Strahlungen, die sich ebenfalls in der Überwachung der von Menschen bedienten Maschinen einsetzen lassen, insbesondere die dem sichtbaren Bereich benachbarten Bereiche der Infrarot- und Ultraviolettspetren. Der Sender 236 in der Ausführung gemäss den Figuren 4 bis 7 strahlt bevorzugt im Infrarot-Bereich, beispielsweise mit einer Wellenlänge in der Grössenordnung 850 nm bis 950 nm . Es ist aber durchaus möglich, Licht im sichtbaren Spektralbereich zu verwenden, insbesondere dann, wenn ein Laser als Senderelement gewählt worden ist.

Der Begriff "lichtdurchlässig" bedeutet hier aber nicht unbedingt absolute Transparenz. Eine gewisse Dämpfung (Absorption) der ausgestrahlten Energie ist zulässig, sofern der Empfänger eine ausreichende Sensitivität ausweist. Das Material des Fensters kann derart gewählt werden, dass es eine Filterwirkung erzeugt und daher selektiv

gewisse (durch die Wahl des Senders vorbestimmte) Wellenlängen durchlässt. Das Material könnte z.B. derart gewählt werden, dass es für Wellenlängen ausserhalb des Infrarotbereiches praktisch undurchlässig ist. Diese zusätzliche Massnahme ist aber nicht erfindungswesentlich.

Die den Fenster benachbarten Wandteile weisen auf jeden Fall vorzugsweise eine relativ niedrige Lichtdurchlässigkeit aus. Dies gilt nicht nur für die Seitenwände 212, 214 und Dachteil 218, sondern auch für die Trennwand 244 zwischen den "Taschen", welche den Sender 236 und Empfänger 238 aufnehmen. Durch diese Massnahme wird einem "Kurzschluss" (Crosstalk) zwischen dem Sender 236 und dem Empfänger 238 entgegengewirkt. Die relative Durchlässigkeit der Wandteile muss nicht durch die Auswahl des Materials bewerkstelligt, sondern kann (auch) durch die Wanddicke bestimmt werden. Vorzugsweise werden beide Massnahmen (Auswahl des Materials, sowie Auswahl der Wanddicke) benutzt, um die erforderliche Wirkung zu erzielen. Der Vorderteil vom Gehäuse wird bevorzugt aus einem einzigen Material und zweckmässigerweise in einem Stück gebildet. Das bevorzugte Material ist ein Kunststoff, beispielsweise ein Polycarbonat. Die Fenster können eine Wanddicke im Bereich 0,5 bis 1,5 mm aufweisen, während die relativ undurchlässigen Wandteile eine wesentlich grössere Dicke haben.

Die Diode LED soll sichtbares Licht ausstrahlen, da dieses Element als ein Teil der Bedienerführung dient. Das Konzept des Bedienerführungssystems ist schon in EP-A-1074645 (Fig. 8 bis 10) erläutert worden und die Beschreibung wird hier nicht wiederholt. Für dieses System wichtig ist ein visuell wahrnehmbares Signal, dass anzeigt, dass ein Fehler an einer betroffenen Spinnstelle aufgetreten ist. Mit anderen Worten, das Gehäuse 212 soll auch als Anzeigemittel dienen.

In der Ausführung gemäss der Figur 3 dieser Anmeldung wird das Signal durch das Aufleuchten der Diode LED erzeugt. Die Rückwand 226 muss deshalb lichtdurchlässig sein - und zwar für sichtbares Licht. Im Rahmen des in der EP-A-1074645 beschriebenen Führungskonzeptes ist es aber nicht ratsam, den ganzen hinteren Teil

des Gehäuses 212 transparent zu gestalten. Das Alarm- bzw. Rufsignal, das von einer bestimmten Spinnstelle ausgegeben wird, soll nur innerhalb eines vorbestimmten Raumbereiches um diese Spinnstelle herum von einer Bedienungsperson wahrnehmbar sein - die Seitenwände 214, 216 im hinteren Teil des Gehäuses 212 sind deshalb auch für die Strahlung im wesentlichen undurchlässig, die von der Diode LED ausgeht. Die Form der Seitenwände 214, 216, speziell im hinteren Teil des Gehäuses, ist derart gegenüber der Position der Diode LED innerhalb des Gehäuses gewählt, dass eine Bedienungsperson das Signal erst dann wahrnimmt, wenn sie in das vorgegebene Erkennungsfeld in der Nähe der Spinnstelle eintritt.

Anhand der Figur 9 wird nun die "Geometrie" der Sensorik in einer Spinnstelle nach der Figur 3 erläutert. Die Platine 232, der Sender 236 und der Empfänger 238 sind auch in der Figur 9 gezeigt. Das Gehäuse 212 ist weggelassen worden, weil angenommen wird, die Fenster 240, 242 verhalten sich strahlungsdurchlässig, die Trennwand hingegen strahlungsundurchlässig. Der Sender ist, vom Hersteller, mit einer eigenen Optik versehen, sodass dieses Element einen Strahl 250 (gestrichelt angedeutet) erzeugt, der sich kegelförmig ausbreitet und zwar symmetrisch um eine Achse 251. Der Empfänger 238 erzeugt natürlich keinen Strahl, hat aber ein ihm zugeordnetes "Tastfeld", das sich mit zunehmendem Abstand vom Empfänger ebenfalls konisch ausbreitet und zwar symmetrisch um eine Achse 253 - die konische Ausbreitung dieses Tastfeldes ist in der Figur 9 mit 252 gestrichelt angedeutet. Es wird zuerst angenommen, die Achsen 251, 253 verlaufen gegenseitig parallel mit einem Abstand s . Die Figur zeigt die Winkelstellung der Achsen 251, 253 gegenüber der Auflagefläche 113 nicht - es wird angenommen, dass die Achsen parallel zur Fläche 113 verlaufen.

Ein Segment der "Oberfläche" des Spinnringes 180 ist in der Figur 9 mit F angedeutet. Dieses Segment befindet sich nach der Figur 9 in einem Abstand A sowohl vom Sender 236 als auch vom Empfänger 238. Mit dem Bezugszeichen 254 ist ein Schenkel des Läufers 190 angedeutet, der sich vom Spinnring 180 geführt in Richtung des Pfeils R bewegt. Es wird angenommen, der Läufer 190 dringe zum Zeitpunkt T_0 in das Tastfeld des Empfängers 238 ein. Dieses Eindringen wird keinerlei Änderung im Zustand des

Empfängers 238, bzw. der Sensorik, auslösen, weil das Randgebiet RG, in dem der Läufer 190 zuerst ins Tastfeld 252 eindringt, vom Sender 236 nicht bestrahlt ist. Erst und nur beim Eindringen des Schenkels 254 in den Bereich Ü, in dem das Tastfeld 252 des Empfängers 238 den Kegel 250 des Senders 236 überlappt, wird die Sensorik auf den Läufer 190 reagieren (können).

Beim Betrachten dieses Diagramms könnte man auf den Gedanken kommen, diese Geometrie zu "optimieren". Die Achsen 251, 253 könnten sich z.B. in Richtung Spinnring annähern und allenfalls an einem Punkt auf dem Segment F schneiden. Der Abstand s sollte möglichst klein gehalten werden, ohne den "Kurzschluss" (direkte Übertragung vom Sender an den Empfänger) zu riskieren. Der Abstand A müsste auch klein gehalten werden.

Diesen Optimierungsversuchen sind aber Grenzen gesetzt. Der Abstand A darf nicht spinntechnisch zu klein gewählt werden. Erstens könnte die Annäherung des Gehäuses 212 zum Spinnring 180 eine Störung im Fadenlauf verursachen, weiter ist diese Annäherung durch die Notwendigkeit, die Spinnstelle bedienen zu können, begrenzt. Ein Abstand A von weniger als 10 mm ist daher in allen Fällen problematisch und ist daher vorzugsweise zu vermeiden. Vorzugsweise beträgt dieser Abstand mehr als 15 mm, zweckmässig ist ein Abstand von 20 mm oder mehr. Mit zunehmendem Abstand A nimmt aber die Bedeutung der Winkelstellung der Achsen 251, 253 gegenüber der Auflagefläche 113 zu. Je grösser der Abstand A gewählt wird, desto genauer muss diese Winkelstellung bestimmt werden, um zu vermeiden, dass der Strahl 250 entweder auf der Fläche 113 vor dem Spinnring fällt oder sich oberhalb vom Spinnring im Bereich des Fadenballons nutzlos ausbreitet.

Eine Optimierung wird aber in vielen Fällen scheitern, weil damit gerechnet werden muss, dass die Spinnstellenverhältnisse während der Lebensdauer der Sensorik geändert werden, z.B. weil ein konventioneller Spinnring (112, Fig. 1) durch ein Schrägflanschring (190, Fig. 2) ersetzt wird und/oder weil ein Spinnring von einem gegebenen Durchmesser durch einen Spinnring von einem anderen Durchmesser

13

ersetzt wird. Der Durchmesser des Spinnringes kann in einer Ringspinnmaschine für die Verarbeitung von Kurzstapelfasern normalerweise im Bereich 35 bis 50 mm vom Endbenutzer gewählt werden. Die Maschinen, die Langstapelfasern verarbeiten, arbeiten mit grösseren Ringdurchmessern.

Die strahlungsemitterende Fläche des Senders 236 sollte möglichst nah zum Fenster 240 (Fig. 7) gebracht werden, ohne mit dem Fenster 240 in Berührung zu treten. Es sollte kein wesentlicher Abstand zwischen dem Sender 236 und der Innenfläche T1 (Fig. 4) der Sendetasche offen bleiben. Es ist daher vorteilhaft, die Fläche T1 mit einer geringen Konizität zu gestalten, so dass der Sender 236 mit der Fläche T1 in Berührung kommt, kurz bevor er das Fenster berühren würde. Ein derartiger konischer Verlauf der Fläche T1 ist schematisch in der Figur 4 mit einem gestrichelten Kreis angedeutet.

Die lichtensitive Fläche des Empfängers 238 weist vorzugsweise einen etwas grösseren Abstand zum Überlappungsgebiet Ü auf, als der Abstand A des Senders 236. Dies kann dadurch gewährleistet werden, dass ein kleiner Abstand a (Fig. 7) zwischen der lichtsensitiven Fläche des Empfängers und dem Fenster 242 frei gelassen wird. Dies kann auch dadurch gewährleistet werden, dass der Empfänger 238 in Berührung mit einer konischen Fläche T2 (schematisch gestrichelt angedeutet, Fig. 4) der Empfangtasche eintritt und/oder dass der Empfänger 238 mit einer Haube 256 (Fig. 7) versehen ist, die in Berührung mit dem Fenster 242 tritt.

Um die Lichtausbeute zu erhöhen, kann das Fenster 242 und/oder das Fenster 240 als eine Linse gestaltet werden. Verschiedene Linsen sind möglich, wobei die Figur 10 die folgenden Beispiele zeigt:

Fig. 10A - Aussenfläche konvex; die Innenfläche liegt in einer Ebene
(Plano-Konvexe Linse);

- Fig. 10B - Aussenfläche konvex, Innenfläche ebenfalls konvex;
- Fig. 10C - Aussenfläche konkav, Innenfläche ebenfalls konkav;
- Fig. 10D - Aussenfläche konkav, Innenfläche liegt in einer Ebene
(Plano-Konkave Linse).

Das Wort "Aussenfläche" bezieht sich auf die Fläche, die sich auf der Aussenseite des Gehäuses 212 befindet. Die "Innenfläche" liegt innerhalb des Hohlraumes vom Gehäuse 212. Die Krümmung der Aussenfläche kann, muss aber nicht, für die beiden Linsen (Fenster) 240, 242 - d.h. für den Sender sowie für den Empfänger - gleich sein.

Diese Beispiele sind nicht als ausschliessliche Auswahl zu verstehen, sondern sie sollten die Breite der möglichen Auswahl illustrieren. Die optimale Form für eine gegebene Anwendung sollte empirisch ermittelt werden. Durch die Ausnutzung dieser Möglichkeit kann der maximal mögliche Abstand A für sonst gegebene Verhältnisse erhöht werden, ohne unter eine Läufer-Erkennungsschwelle der Sensorik zu fallen. Eine weitere Möglichkeit besteht darin, eine Linse in das Gehäuse 212 einzubauen. Dies erfordert aber die Bildung einer Linsenfassung im Gehäuse 212 und die Montagearbeit zum Anbringen der Linse in diese Fassung, was durch das Integrieren der Linse in die Gehäusestruktur selbst vermieden werden kann.

In der bevorzugten Ausführung bildet das Gehäuse 212 ein sogenanntes multifunktional monolithisches Gehäuse. Es können zumindest die Schutz- und/oder Positionierungs- und/oder lichtbündelnden Funktionen in diesem monolithischen Gehäuse integriert werden, vorzugsweise aber auch die Anzeigefunktion, welche eine defekte Spinnstelle zeigt. Die Anzeige kann derart gestaltet werden, dass sie sowohl einen Fadenbruch, wie auch eine Spindel anzeigt, die mit einer falschen Drehzahl (z.B. eine Schleichspindel, vgl. EP-A-1074645) anzeigt

Das bevorzugte Herstellungsverfahren besteht darin, die Abdeckelemente 202 aus Kunststoff komplett aus einem Stück in einem Spritzgussverfahren zu bilden. Dies ist auch dann möglich, wenn die Rückwand 226 aus einem anderen Material als die Seitenwände 214, 216 und Dachteil 218 gebildet werden muss, z.B. um eine bestimmte Farbe des Alarm- bzw. Rufsignals zu ergeben. Es wäre natürlich möglich, einzelne Teile des Abdeckelements separat, je anhand eines individuell optimalen Verfahrens, bzw. aus individuell optimalen (verschiedenen) Materialien, zu bilden, und diese Teile zur Herstellung des Elementes 202 zusammenzufügen. Die Gehäuse 212 könnten z.B. individuell hergestellt werden und durch Zwischenstücke zur Bildung eines Abdeckelementes verbunden werden. Derartige Gehäuse könnten z.B. mit den Zwischenstücken verklebt werden.

Die Erfindung ist nicht auf die Verwendung in der Ringspinnmaschine und auch nicht, in der Ringspinnmaschine, auf das Abtasten des Läufers eingeschränkt.

Figur 3A zeigt schematisch in Plan eine weitere Ausführung des Prinzips der selektiven Abgabe eines optischen Signals für die Bedienerunterstützung. Im Fall des Gehäuses 212 wird vorgesehen, das optische Signal selektiv innerhalb eines begrenzten Raumes in der Nähe der Spinnstelle abzugeben. Unter Umständen ist es aber erforderlich, ein Signal "breiträumig" abzugeben, wobei die Signalerzeugung in der unmittelbaren Nähe der Lichtquelle nicht mehr wichtig ist, weil in diesem Raum mindestens ein anderer Signalgeber vorhanden ist. Diese Anforderungen treffen für die "Sektionslampe" zu. Eine derartige Lampe ist in der Figur 3 dieser Anmeldung nicht gezeigt, ist aber in EP-A-1074645 im Zusammenhang mit der Figur 9 bzw. Figur 13 in der Schrift beschrieben worden - siehe da "Lampe SL". Das Konzept der "Sektion" als eine Einheit für die Gestaltung der Sensorenträger ist in EP-A.1052314 beschrieben worden. Sowohl EP-A-1052314 als auch EP-A-1074645 gelten hiermit jeweils als integrierender Bestandteil der nun vorliegenden Beschreibung.

Gemäss dem in EP-A-1074645 beschriebenen Konzept leuchtet die Sektionslampe einer gegebenen Sektion auf, wenn mindestens eine Spinnstelle innerhalb dieser

Sektion einen Defekt, z.B. einen Fadenbruch, aufweist. Die Sektionslampe der betroffenen Sektion soll möglichst vom Maschinenende gut erkennbar sein, auch wenn die betroffene Sektion in der Maschinenmitte liegt. Die Lichtausbeute der Quelle sollte daher möglichst effizient in den bevorzugten Richtungen ausgenutzt werden. Eine Lösung dieser Aufgabe ist in der Figur 3A gezeigt.

In der Figur 3A weist der Bezugszeichen 280 auf die freie Vorderwand des Profils 200 - vgl. Figur 3 - mit einer Innenfläche IF und Aussenfläche AF. Für jede Sektion ist die Vorderwand 280 des Profils bzw. des jeweiligen Profilstücks mit einem durchgehenden, kreisrunden Loch 281 versehen, welches den knopf-artigen Körper 282 aufnimmt. Innerhalb des Profils befindet sich eine Platine P mit einer lichtemittierenden Diode 283, die mittels geeigneter Leiterverbindungen an der Platine P zum Aufleuchten geregelt werden kann. Diese Diode 283 stellt die Lichtquelle für die jeweilige Sektionslampe dar.

Der Körper 282 besteht aus einer scheibenförmigen Kopfpattie 284 und einem zylindrischen Stamm 285. Der Körper 282 ist vorzugsweise aus einem Stück gebildet und zwar in der bevorzugten Ausführung aus einem lichtdurchlässigen Kunststoff. Der Stamm 285 wird durch das Loch 281 geschoben, bis die Kopfpattie 284 gegen die Aussenfläche AF der Wand 280 stösst. Die Stirnfläche 286 vom Stamm 285 steht dann in der Nähe der Diode 283 und leitet praktisch alles, von der Diode ausgehendes Licht in den Stamm 285 hinein. Die zylindrische Aussenfläche vom Stamm 285 wirkt nun nach innen als ein Spiegel, so dass das über die Stirnfläche 286 eintretende Licht in die Längsrichtung des Stamms bis in die Kopfpattie 284 weitergeleitet wird.

Die Kopfpattie 284 ist durch eine konusförmige Ausgrabung 287 ausgehöhlt. Die Basis der Ausgrabung 287 liegt in der Ebene der freistehenden Fläche der Kopfpattie und die Spitze liegt in der Ebene der Fläche, welche in Berührung mit der Fläche AF steht. Die konusförmige Fläche bildet wiederum ein Spiegel, welcher das aus dem Stamm 286 austretende Licht durch ca. 90° abbiegt, so dass dieses Licht nun ungefähr parallel zur Fläche AF weitergeleitet wird. Das Licht kann den Körper 282 über die zylindrische

Fläche 289 der Kopfpartie verlassen und wird damit in die Längsrichtung der Maschine gut sichtbar, dafür aber kaum in der Längsrichtung des Stamms 285.

Die Erfindung ist nicht auf die Einzelheiten der Ausführung gemäss der Figur 3A eingeschränkt. Die Geometrie des Körpers 282 kann der Lichtwellenlänge bzw. dem Brechungsindex des Materials angepasst werden, um die gewünschten Wirkungen zu erzielen.

Die Erfindung sieht daher in diesem Aspekt ein Gehäuseteil für eine optische Anzeige vor. Dieser Gehäuseteil umfasst eine lichtdurchlässige Partie (z.B. den Stamm 285), die für die Lichttransmission in eine erste Richtung (z.B. in die Längsrichtung der länglichen Partie) gebildet ist. Diese Richtung führt auf eine Reflexionsfläche (z.B. die konusförmige Fläche 287), welche das Licht aus der ersten Richtung in eine zweite, bevorzugte Richtung biegen kann.

Patentansprüche

1. Sensor zum Abtasten des Zustandes einer Spinnstelle in einer fadenverarbeitenden Maschine, insbesondere einer Ringspinnmaschine, mit einem Lichtstrahlsender (236) und einem Lichtstrahlempfänger (238) zum Aufnehmen von Licht, das vom Sender (236) ausgestrahlt und von einem Teil (254, Fig. 9) in einer Arbeitsposition (z.B. einer Spinnstelle) der Maschine reflektiert wird, dadurch gekennzeichnet, dass der Sender (236) und der Empfänger (238) von einem gemeinsamen Träger (212) getragen sind.
2. Sensor nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) als Gehäuse für mindestens eines der beiden Elemente (Sender und Empfänger) ausgebildet ist.
3. Sensor nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) als ein gemeinsames Gehäuse für die beiden Elemente (Sender und Empfänger) ausgebildet ist.
4. Sensor nach Anspruch 2 oder 3, dadurch gekennzeichnet, dass das Gehäuse (212) mit mindestens einer, zumindest selektiv, lichtdurchlässigen Partie (240 bzw. 242) für den Lichtstrahl des Senders und/oder für das vom Empfänger aufzunehmende Licht ausgebildet ist.
5. Sensor nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, dass das Gehäuse (212) mit je einer, zumindest selektiv, lichtdurchlässigen Partie (240, 242) für den Lichtstrahl des Senders und für das vom Empfänger aufzunehmende Licht ausgebildet ist.
6. Sensor nach Anspruch 4 oder 5, dadurch gekennzeichnet, dass die lichtdurchlässige Partie (240 bzw. 242), oder mindestens eine der

lichtdurchlässigen Partien (240, 242), als Optik ausgebildet ist.

7. Sensor nach Anspruch 5 und 6, dadurch gekennzeichnet, dass beide lichtdurchlässigen Partien (240, 242) als jeweilige Optik ausgebildet sind.
8. Sensor nach Anspruch 4 oder 5, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) mit einer Halterung (nicht gezeigt) für mindestens eine Optik versehen ist.
9. Sensor nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) aus einem Stück gebildet ist.
10. Sensor nach Anspruch 9 dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) aus Kunststoff gebildet ist.
11. Sensor nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) mit Befestigungsmitteln (228) zum lösbaren Befestigen des Senders bzw. des Empfängers versehen ist.
12. Sensor nach Anspruch 11 und einem der Ansprüche 4 bis 7, dadurch gekennzeichnet, dass das Befestigungsmittel (228) derart angeordnet ist, dass es den Sender (236) bzw. den Empfänger (238) in einer vorbestimmten Position gegenüber der diesem Element zugeordneten, lichtdurchlässigen Partie (240 bzw. 242) hält.
13. Sensor nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass mehrere Träger (212) durch Zwischenstücke (204) zu einer Montageeinheit (202) zusammengefasst sind.
14. Sensor nach Anspruch 13 dadurch gekennzeichnet, dass die Montageeinheit (202) aus einem Stück gebildet ist.

15. Sensor nach Anspruch 14 dadurch gekennzeichnet, dass die Montageeinheit (202) mit Mitteln (208,210) zum Anbringen dieser Einheit an einer länglichen Trägerpartie versehen ist.
16. Sensor nach Anspruch 15 dadurch gekennzeichnet, dass die Montageeinheit (202) als Abdeckung eines Kanals (200) ausgebildet ist.
17. Sensor nach einem der vorangehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Träger (212) auch zum Tragen eines Signalgebers (LED) zum Erzeugen eines visuell wahrnehmbaren Signals ausgebildet ist.
18. Träger für einen Sensor nach einem der vorangehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch ein Befestigungsteil (204, 208, 210), und mehrere Gehäuseteile (212), die mit dem Befestigungsteil (204, 208, 210) aus einem Stück gebildet sind, wobei jeder Gehäuseteil (212) mit zum Aufnehmen des Senders (236) bzw. des Empfängers (238) geeigneten Fassungen (T1, T2) versehen ist.
19. Träger nach Anspruch 18 dadurch gekennzeichnet, dass der Befestigungsteil (204, 208, 210) als Abdeckung eines Kanals (200) ausgebildet ist.
20. Träger nach Anspruch 18 oder 19 dadurch gekennzeichnet, dass der Träger aus Kunststoff gebildet ist.
21. Träger nach einem der Ansprüche 18 bis 20 dadurch gekennzeichnet, dass jeder Gehäuseteil (212) mindestens eine, zumindest selektiv lichtdurchlässigen Partie (240, 242) aufweist.
22. Ein Gehäuseteil für einen optischen Sensor mit einer Partie (240 bzw. 242), die eine relativ hohe Lichtdurchlässigkeit aufweist, und einer anderen Partie (214, 216, 218), die eine relativ niedrige Lichtdurchlässigkeit aufweist, dadurch gekennzeichnet, dass die beiden Partien (240, 242, 214, 216, 218) aus einem

Stück gebildet sind.

23. Ein Gehäuseteil nach Anspruch 22, gekennzeichnet durch zwei Partien (240, 242) mit relativ hoher Lichtdurchlässigkeit für einen Sensor sowohl mit einer Sender- (236) wie auch mit einer Empfängereinheit (238), wobei die zwei genannten Partien (236, 238) durch eine Partie (244) mit relativ niedriger Lichtdurchlässigkeit voneinander getrennt sind.
24. Ein Gehäuseteil nach Anspruch 22 oder 23, dadurch gekennzeichnet, dass die (und vorzugsweise jede) Partie (240, 242) relativ hoher Lichtdurchlässigkeit als eine Optik (Fig. 10) gebildet ist.
25. Ein Gehäuseteil nach Anspruch 24, dadurch gekennzeichnet, dass die Optik die Strahlung bündelt oder streut, die vom Sender (26) ausgestrahlt wird bzw. vom Empfänger (238) aufgenommen werden soll.
26. Ein Gehäuseteil nach einem der Ansprüche 22 bis 25, dadurch gekennzeichnet, dass das Gehäuseteil (212) mit Mitteln (228, T1 bzw. T2) versehen ist, um ein Sensorelement (236 bzw. 238) gegenüber einer Partie (240 bzw. 242) relativ hoher Lichtdurchlässigkeit zu halten.
27. Ein Gehäuseteil nach einem der Ansprüche 22 bis 26, dadurch gekennzeichnet, dass das Teil aus Kunststoff gebildet ist.
28. Ein Gehäuseteil nach Anspruch 27, dadurch gekennzeichnet, dass das Teil durch ein Giessverfahren, vorzugsweise ein Spritzgussverfahren, gefertigt ist.
29. Ein Gehäuseteil für eine optische Anzeige mit einer Partie (226), die eine relativ hohe Durchlässigkeit für sichtbares Licht aufweist, und einer anderen Partie (214, 216, 218), die eine relativ niedrige Lichtdurchlässigkeit aufweist, dadurch gekennzeichnet, dass die beiden Partien (226, 214, 216, 218) derart angeordnet

sind, dass eine Lichtquelle in einer vorbestimmten Position innerhalb des Gehäuses nur aus einem vorgegebenen Raum ausserhalb des Gehäuses visuell wahrgenommen werden kann.

30. Eine Spinnmaschine gekennzeichnet durch Komponenten gemäss einer der vorangehenden Ansprüche.
31. Eine Ringspinnmaschine nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Komponenten der Gestaltung einer Sensorik für den Spinnstellenzustand dienen.
32. Eine Ringspinnmaschine nach Anspruch 30, dadurch gekennzeichnet, dass die Sensorik am Ringrahmen befestigt ist.
33. Eine Ringspinnmaschine nach Anspruch 30 oder 31, dadurch gekennzeichnet, dass ein Sender-/Empfängerpaar pro Spinnstelle vorgesehen ist.

Fig.1

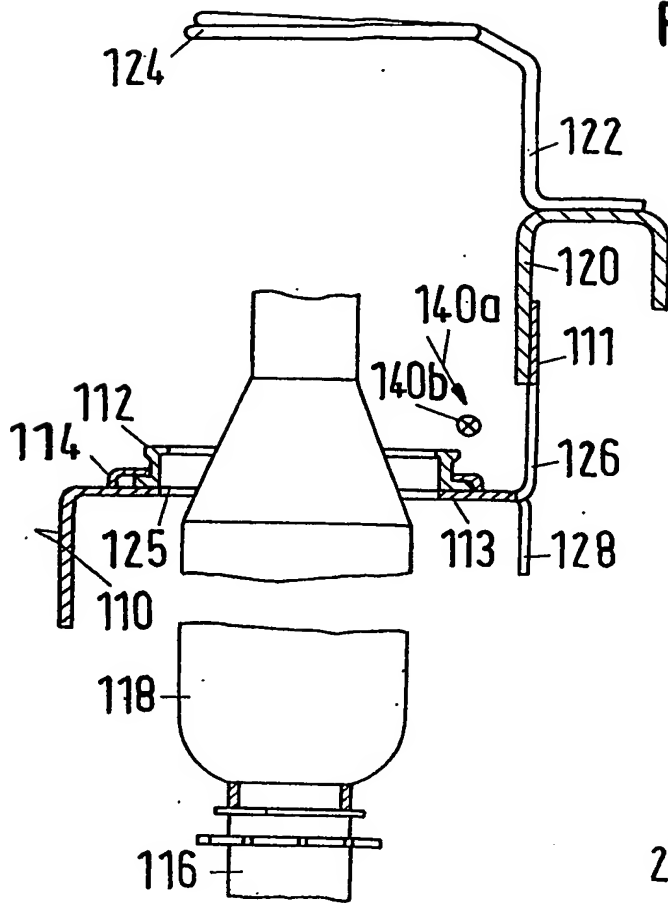


Fig.9

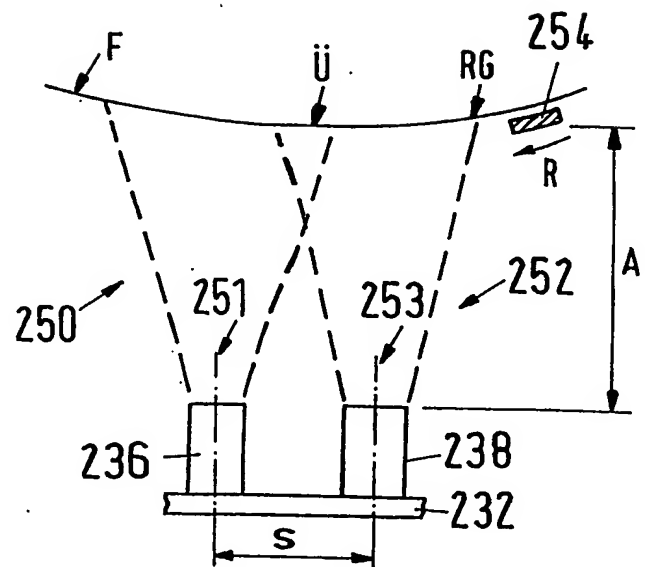


Fig.2

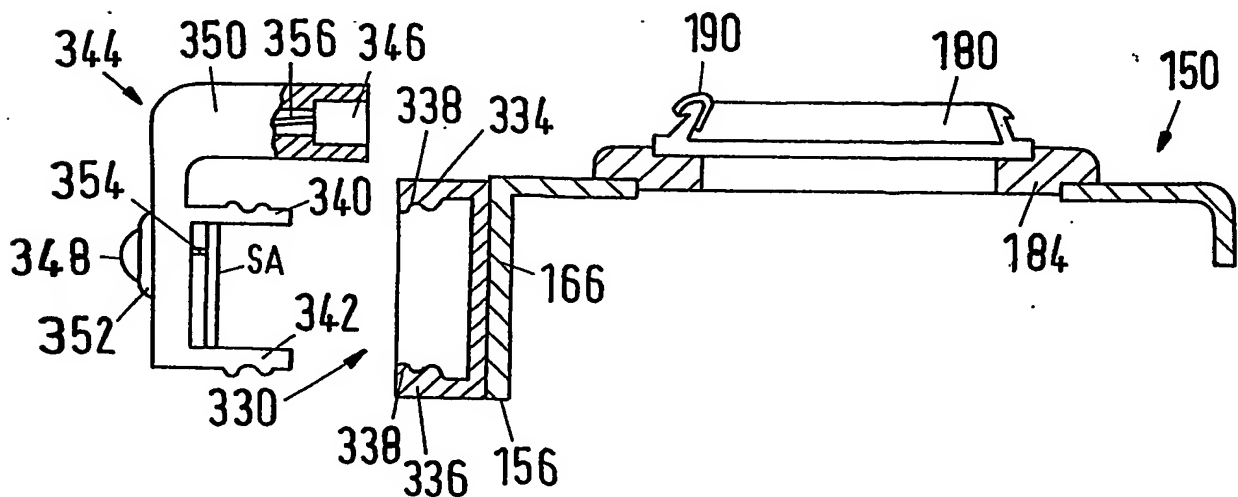


Fig.3

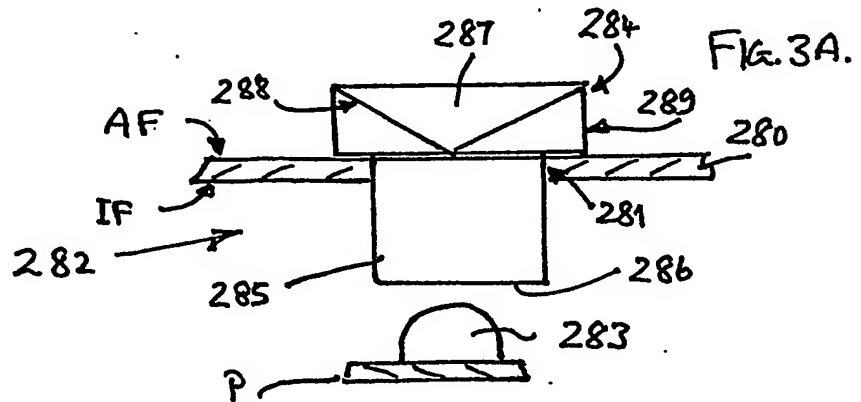
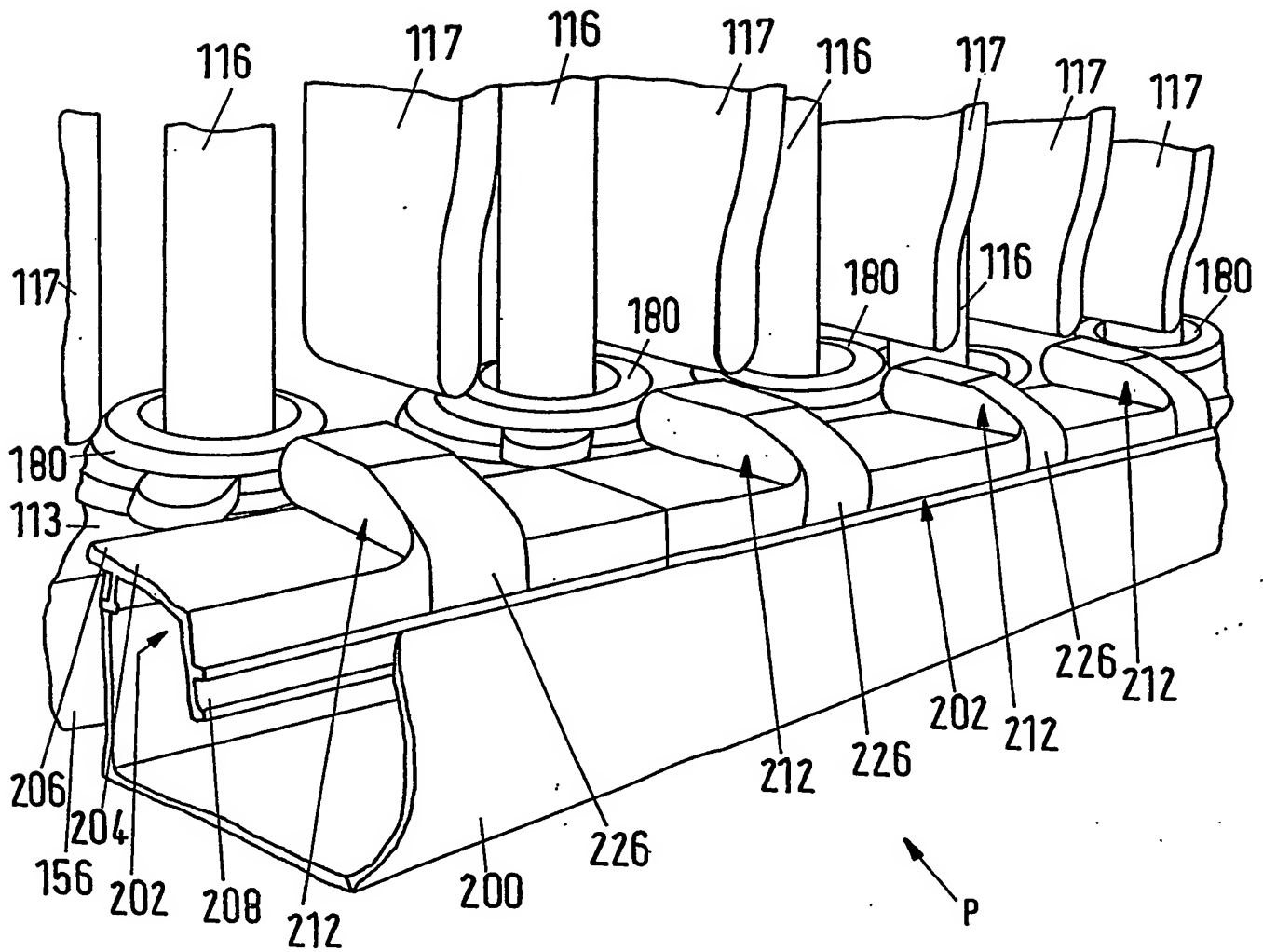


Fig.4

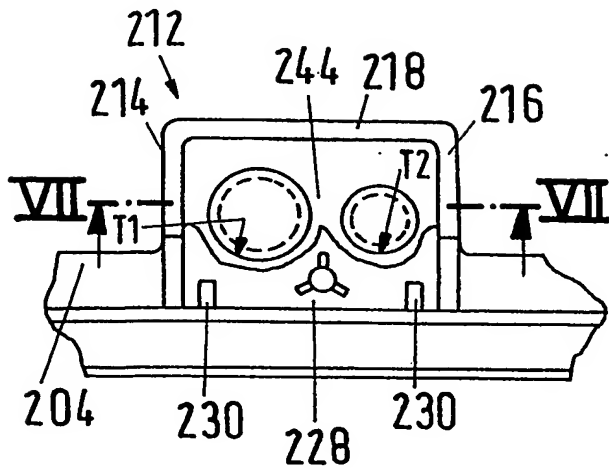


Fig.7

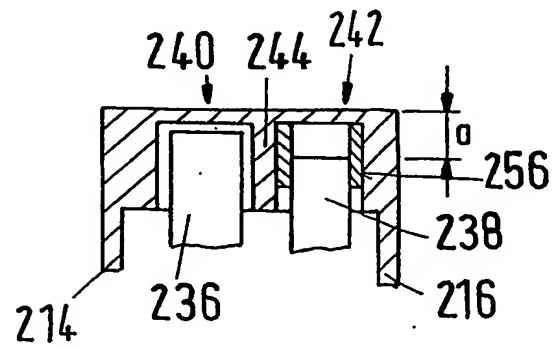


Fig.5

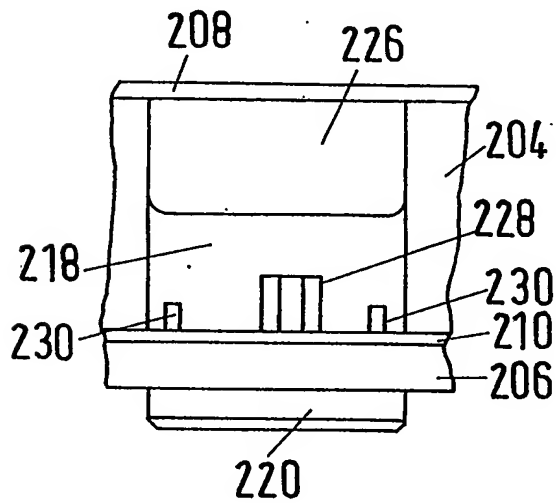


Fig.10A



Fig.10B



Fig.10C



Fig.10D

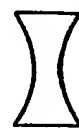


Fig.6

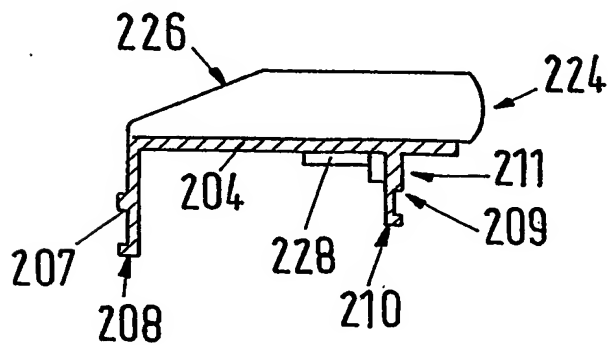
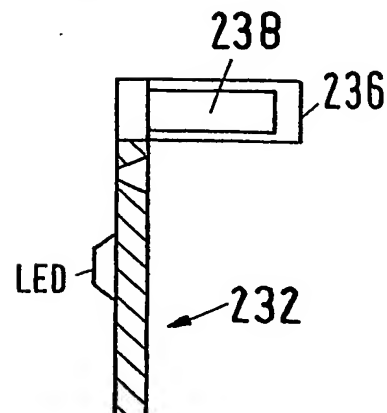


Fig.8



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No.
PCT/CH 03/00543

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC 7 D01H13/16 D01H1/16

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
IPC 7 D01H

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, PAJ

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X A	DE 38 28 471 A (ZINSER TEXTILMASCHINEN GMBH) 1 March 1990 (1990-03-01) the whole document	1-7, 30-33 6-8
X A	CH 658 080 A (WITSCHI & CO) 15 October 1986 (1986-10-15) the whole document	1-5, 9-12 6-8, 13-21, 30-33
X Y	EP 0 480 898 A (BARCO AUTOMATION NV) 15 April 1992 (1992-04-15) cited in the application column 2, line 54 - column 3, line 13 column 4, line 13 - line 22; figures 1-5 -/--	1 2-21, 30-33

☒ Further documents are listed in the continuation of box C.

☒ Patent family members are listed in annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier document but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

10 November 2003

Date of mailing of the international search report

17/11/2003

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Henningsen, O

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/CH 03/00543

C. (Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	EP 1 052 314 A (RIETER AG MASCHF) 15 November 2000 (2000-11-15) cited in the application column 6, line 4 - line 17; figures 1-7 ---	2-5, 9-21, 30-33
Y	US 3 907 440 A (EICHENBERGER WERNER ET AL) 23 September 1975 (1975-09-23) cited in the application column 5, line 50 - column 6, line 11; figure 3 ---	6-8
A	US 4 300 342 A (HIGHSMITH JR JAMES L) 17 November 1981 (1981-11-17) column 4, line 1 - line 38; figures 1-7 ---	1-21, 30-33
X	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1995, no. 01, 28 February 1995 (1995-02-28) & JP 06 278946 A (OOHIRO: KK); 4 October 1994 (1994-10-04) abstract -----	22-29

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International Application No

PCT/CH 03/00543

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
DE 3828471	A	01-03-1990	DE 3828471 A1 IT 1231005 B	01-03-1990 08-11-1991
CH 658080	A	15-10-1986	CH 658080 A5	15-10-1986
EP 0480898	A	15-04-1992	CA 2052526 A1 EP 0480898 A1	05-04-1992 15-04-1992
EP 1052314	A	15-11-2000	DE 19929467 A1 EP 1052314 A1 EP 1074645 A1	28-12-2000 15-11-2000 07-02-2001
US 3907440	A	23-09-1975	CH 563582 A5 CH 559364 A5 CH 555289 A DE 2337413 A1 FR 2203070 A2 GB 1428757 A IT 1019552 B JP 53004561 A JP 49075188 A BE 802542 A1 DE 2335794 A1 FR 2203069 A1 IT 993593 B JP 982259 C JP 49074972 A JP 54012070 B US 3892492 A	30-06-1975 28-02-1975 31-10-1974 02-05-1974 10-05-1974 17-03-1976 30-11-1977 17-01-1978 19-07-1974 16-11-1973 02-05-1974 10-05-1974 30-09-1975 27-12-1979 19-07-1974 19-05-1979 01-07-1975
US 4300342	A	17-11-1981	BR 8007945 A CA 1154942 A1 EP 0030836 A1	23-06-1981 11-10-1983 24-06-1981
JP 06278946	A	04-10-1994	NONE	

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen
PCT/CH 03/00543

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES
IPK 7 D01H13/16 D01H1/16

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierte Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)
IPK 7 D01H

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der Internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, PAJ

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X A	DE 38 28 471 A (ZINSER TEXTILMASCHINEN GMBH) 1. März 1990 (1990-03-01) das ganze Dokument	1-7, 30-33 6-8
X A	CH 658 080 A (WITSCHI & CO) 15. Oktober 1986 (1986-10-15) das ganze Dokument	1-5, 9-12 6-8, 13-21, 30-33
X Y	EP 0 480 898 A (BARCO AUTOMATION NV) 15. April 1992 (1992-04-15) in der Anmeldung erwähnt Spalte 2, Zeile 54 - Spalte 3, Zeile 13 Spalte 4, Zeile 13 - Zeile 22; Abbildungen 1-5	1 2-21, 30-33

	-/-	

☒ Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen

☒ Siehe Anhang Patentfamilie

* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

"A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

"E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist

"L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

"O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

"P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist

"T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

"X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden

"Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist

"&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

10. November 2003

Absenddatum des internationalen Recherchenberichts

17/11/2003

Name und Postanschrift der internationalen Recherchenbehörde
Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Henningsen, 0

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

tionales Aktenzeichen
PCT/CH 03/00543

C.(Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
Y	EP 1 052 314 A (RIETER AG MASCHF) 15. November 2000 (2000-11-15) in der Anmeldung erwähnt Spalte 6, Zeile 4 - Zeile 17; Abbildungen 1-7 ---	2-5, 9-21, 30-33
Y	US 3 907 440 A (EICHENBERGER WERNER ET AL) 23. September 1975 (1975-09-23) in der Anmeldung erwähnt Spalte 5, Zeile 50 - Spalte 6, Zeile 11; Abbildung 3 ---	6-8
A	US 4 300 342 A (HIGHSMITH JR JAMES L) 17. November 1981 (1981-11-17) Spalte 4, Zeile 1 - Zeile 38; Abbildungen 1-7 ---	1-21, 30-33
X	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1995, no. 01, 28. Februar 1995 (1995-02-28) & JP 06 278946 A (OOHIRO:KK), 4. Oktober 1994 (1994-10-04) Zusammenfassung -----	22-29

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen

PCT/CH 03/00543

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument			Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 3828471	A	01-03-1990	DE	3828471 A1	01-03-1990	
			IT	1231005 B	08-11-1991	
CH 658080	A	15-10-1986	CH	658080 A5	15-10-1986	
EP 0480898	A	15-04-1992	CA	2052526 A1	05-04-1992	
			EP	0480898 A1	15-04-1992	
EP 1052314	A	15-11-2000	DE	19929467 A1	28-12-2000	
			EP	1052314 A1	15-11-2000	
			EP	1074645 A1	07-02-2001	
US 3907440	A	23-09-1975	CH	563582 A5	30-06-1975	
			CH	559364 A5	28-02-1975	
			CH	555289 A	31-10-1974	
			DE	2337413 A1	02-05-1974	
			FR	2203070 A2	10-05-1974	
			GB	1428757 A	17-03-1976	
			IT	1019552 B	30-11-1977	
			JP	53004561 A	17-01-1978	
			JP	49075188 A	19-07-1974	
			BE	802542 A1	16-11-1973	
			DE	2335794 A1	02-05-1974	
			FR	2203069 A1	10-05-1974	
			IT	993593 B	30-09-1975	
			JP	982259 C	27-12-1979	
			JP	49074972 A	19-07-1974	
			JP	54012070 B	19-05-1979	
			US	3892492 A	01-07-1975	
US 4300342	A	17-11-1981	BR	8007945 A	23-06-1981	
			CA	1154942 A1	11-10-1983	
			EP	0030836 A1	24-06-1981	
JP 06278946	A	04-10-1994	KEINE			